

Projekte aus der Fachrichtung Elektrotechnik

Projektgruppe	Thema	Auftraggeber
Malte Schmutzler, Christof Büsselberg, Zhixiang Guo, Nico Bohling	„MRS – Mobiles Robotik System“: Konstruktion und Programmierung eines selbstfahrenden Roboters. Zusätzlich einer Objekterkennung per Kamera und Webserver.	Technikerschule Hannover
Timo Knoche, Janek Passiel, Sören Brandes	Entwicklung einer Getränkemischanlage mit Motion Control und Webvisualisierung	Technikerschule Hannover
Dirk Kernbach, Lars Hansen, Torben Hiestermann	Wiederinbetriebnahme einer flexiblen Fertigungs-Anlage mit Einbindung von Motion Control und Implementierung von Sicherheitstechnik	Technikerschule Hannover
Daniel Ahrens Daniel Wittig	Entwicklung und Konstruktion einer automatischen Sägeanlage mit PLC Motion und Objekterkennung	Technikerschule Hannover
Patrick Glende Moritz von dem Hagen Kai Riedel	Entwicklung und Inbetriebnahme einer Zugprüfmaschine für die Aufnahme von physikalischen Daten bei Belastungsproben von 3D-Druck Proben	Technikerschule Hannover
Maria Reichardt Niklas Malinowski Florian Urban	Entwicklung und Implementierung eines Antriebskonzeptes zur Erfassung und Regelung der Lage eines 1-D „Cublis“ mittels EC-Motor	Technikerschule Hannover
Sebastian Klages, Christian Jansen, Jan-Niklas Matthies	Mobiler Tankstellencontainer - Sensordaten aufnehmen, mit JavaScript verschicken und in HTML/PHP darstellen unter Verwendung eines RaspberryPi	Baumert & Dabergotz
Thore Lück, Henning Niehaus	Entwicklung und Konstruktion eines Motorenprüfstandes für eine Wirkungsgradmessung mithilfe von B&R Komponenten	Technikerschule Hannover

Sven Wessels, Sebastian Getzlaff, Michael Rickmann	Retrofit von der Lochstanze (Montage Linie 12)	Clarios Varta Hannover GmbH
Michelle Schulz, Mandy Mahzun	LED Hallenbeleuchtung mittels KNX Programmierung	Deutsche Messe AG
Malte Weißenborn	Simulation automatisierte Sägestation	Technikerschule Hannover
Ansgar Mahzun- Frölich, Dominik Koepsel	Apothekerlager	Technikerschule Hannover
Ferhat Adigüzel, Nikita Malyshko	UR-Schrauber (Universal Roboter mit Schraubsystem)	ZF Hannover
